

1:

Μελετήστε τη μονοδιάστατη κίνηση σώματος υπό την επίδραση δύναμης που πέρχεται από δυναμική ενέργεια  $V(x) = -4a^3x^5 + 10b^3x^2$ , όπου  $x$  η θέση του σώματος σε άξονα  $x'Ox$  και  $a, b$  θετικές σταθερές.

Συγκεκριμένα, απαντήστε τις ακόλουθες ερωτήσεις:

(α) Ποιά τα σημεία ισορροπίας; Είναι ευσταθή ή ασταθή;

(β) Μελετήστε την κίνηση για τυχούσα ενέργεια  $E$ .

(γ) Ποιά η περίοδος της κίνησης μικρού πλάτους γύρω από το  $x = 0$ ;

(δ) Έστω για  $t = 0$  η θέση του σώματος είναι  $x(t = 0) = \frac{b}{2a}$  και η ταχύτητα  $v(t = 0)$  είναι αρνητική.

Περιγράψτε την κίνηση, διακρίνοντας δύο περιπτώσεις:

(δ<sub>1</sub>) το σώμα εκτελεί περιοδική κίνηση και

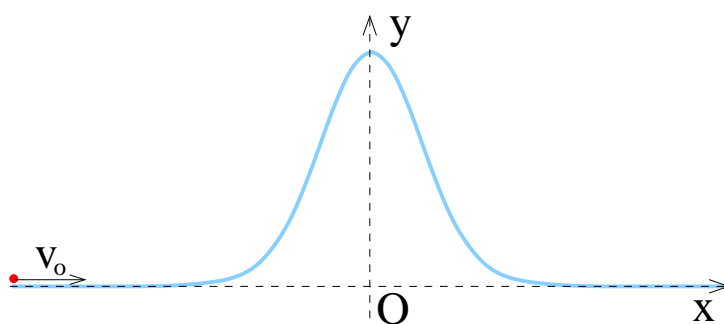
(δ<sub>2</sub>) το σώμα φτάνει στο  $x = +\infty$ .

2:

Σώμα κινείται πάνω σε ύψωμα της μορφής  $y = y_0 e^{-(x/a)^2}$ , ξεκινώντας με  $\vec{v}_0 = v_0 \hat{x}$  από το  $x = -\infty$ .

(α) Αν αμελήσουμε τη βαρύτητα, ποιό το σημείο A στο οποίο το σώμα χάνει την επαφή του με το δρόμο; (Τριβές δεν υπάρχουν.)

(β) Αν υπάρχει βαρύτητα  $\vec{g} = -g\hat{y}$ , υπάρχει περίπτωση να χάσει το σώμα την επαφή του με το δρόμο πριν το σημείο A;



ΛΥΣΕΙΣ:

[1]:

Μελέτη της συνάρτησης  $V(x)$ : Η συνάρτηση γράφεται  $V = -4a^3x^5 + 10b^3x^2 = -4a^3x^2 \left[ x^3 - \frac{10}{4} \left( \frac{b}{a} \right)^3 \right]$ .

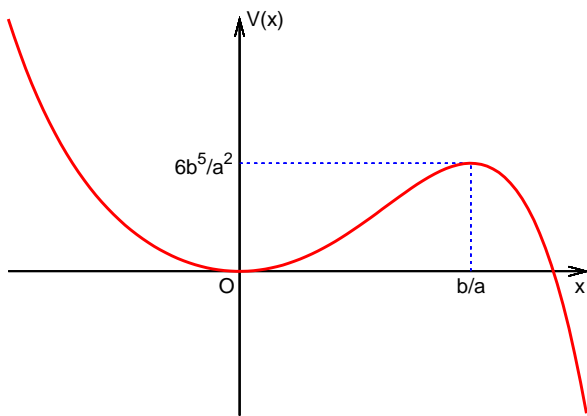
Η πρώτη παράγωγος είναι  $\frac{dV}{dx} = -20a^3x^4 + 20b^3x = -20a^3x \left[ x^3 - \left( \frac{b}{a} \right)^3 \right]$  και η δεύτερη παράγωγος

είναι  $\frac{d^2V}{dx^2} = -80a^3x^3 + 20b^3 = -80a^3 \left[ x^3 - \frac{1}{4} \left( \frac{b}{a} \right)^3 \right]$ .

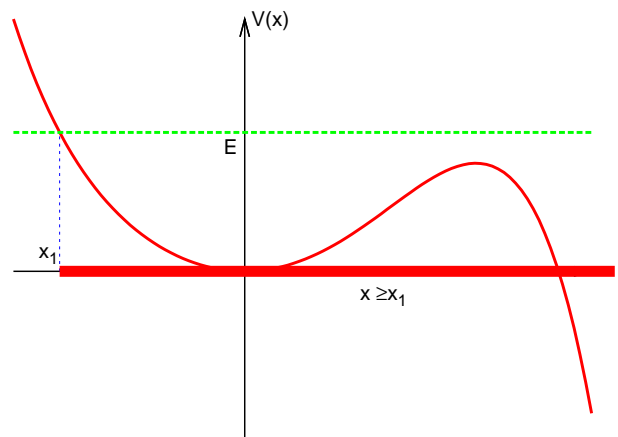
$x$	$-\infty$	$0$	$\frac{b}{4^{1/3}a}$	$\frac{b}{a}$	$+\infty$
$\frac{dV}{dx}$		-	0	+	+
$\frac{d^2V}{dx^2}$		+	+	0	-
$V$	$+\infty$		0		$-\infty$

$\frac{6b^5}{a^2}$

Η γραφική παράσταση της  $V(x)$  φαίνεται στο σχήμα 1.



Σχήμα 1: Η γραφική παράσταση της  $V(x)$ .



Σχήμα 2: Η περίπτωση  $E > 6b^5/a^2$ .

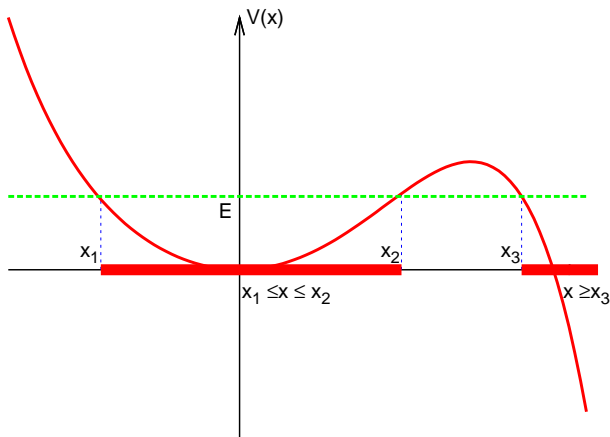
(α) Σημεία ισορροπίας είναι τα σημεία όπου  $dV/dx = 0$ , δηλ. τα  $x_{01} = 0$  και  $x_{02} = b/a$ . Στο  $x = 0$  η συνάρτηση  $V(x)$  έχει τοπικό ελάχιστο, οπότε το σημείο είναι ευσταθές. Στο  $x = b/a$  η συνάρτηση  $V(x)$  έχει τοπικό μέγιστο, οπότε το σημείο είναι ασταθές.

(β) Από το σχήμα 1 φαίνεται ότι οι περιπτώσεις που πρέπει να ξεχωρίσουμε είναι οι (β<sub>1</sub>)  $E > 6b^5/a^2$ , (β<sub>2</sub>)  $0 < E < 6b^5/a^2$ , (β<sub>3</sub>)  $E < 0$ , (β<sub>4</sub>)  $E = 6b^5/a^2$  και (β<sub>5</sub>)  $E = 0$ .

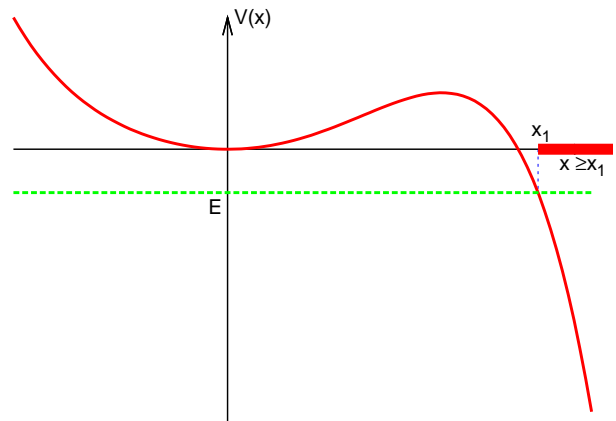
(β<sub>1</sub>) Αν  $E > 6b^5/a^2$  τότε η ανισότητα  $V(x) \leq E$  έχει λύση  $x \geq x_1$ , όπου  $x_1$  η μόνη λύση της ισότητας  $V(x) = E$  (αντιστοιχεί στη τομή των καμπυλών  $V(x)$  και  $E$ ), βλέπε σχήμα 2. Ανεξάρτητα με την αρχική θέση  $x_0$  του σώματος και τη φορά της ταχύτητάς του,<sup>1</sup> το σώμα θα καταλήξει στο  $x = +\infty$ . Αν  $v_0 > 0$

<sup>1</sup> Για δεδομένα  $x_0$  και  $E$  το μέτρο της αρχικής ταχύτητας είναι  $|v_0| = \sqrt{\frac{2}{m} [E - V(x_0)]}$  (από  $\frac{mv_0^2}{2} + V(x_0) = E$ ).

το σώμα θα κινείται συνεχώς προς μεγαλύτερα  $x$ , αφού δεν θα συναντήσει σημείο όπου οι καμπύλες  $V(x)$  και  $E$  τέμνονται, κάτι που είναι απαραίτητο ώστε να μηδενιστεί η ταχύτητα και το σώμα στη συνέχεια να αλλάξει φορά κίνησης. Αν αρχικά  $v_0 < 0$ , δηλ. το σώμα κινείται προς μικρότερα  $x$ , τότε θα προχωρήσει μέχρι το  $x = x_1$  όπου η ταχύτητα μηδενίζεται. Στο σημείο αυτό είναι  $F(x_1) = -dV/dx|_{x=x_1} > 0$ , οπότε το σώμα θα αρχίσει να κινείται προς μεγαλύτερα  $x$  και θα φτάσει στο  $x = +\infty$ . Σε κάθε θέση το μέτρο της ταχύτητας βρίσκεται από  $mv^2/2 = T$ , όπου  $T = E - V(x)$  είναι η απόσταση μεταξύ των καμπυλών  $V(x)$  και  $E$  στη δεδομένη θέση  $x$ .



Σχήμα 3: Η περίπτωση  $0 < E < 6b^5/a^2$ .



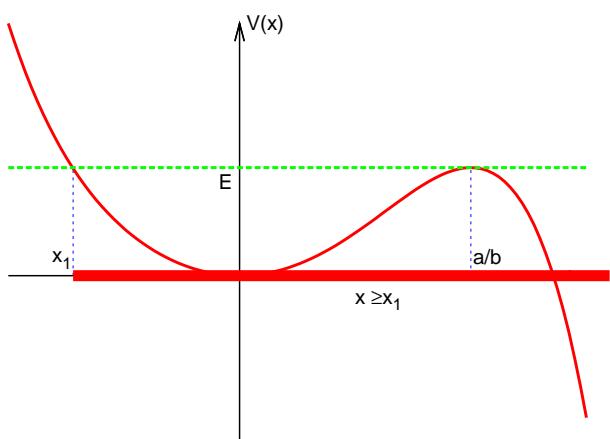
Σχήμα 4: Η περίπτωση  $E < 0$ .

(β<sub>2</sub>) Αν  $0 < E < 6b^5/a^2$  η ανισότητα  $V(x) \leq E$  έχει σα λύσεις δυο περιοχές, τις  $x_1 \leq x \leq x_2$  και  $x \geq x_3$ , όπου  $x_1, x_2, x_3$  είναι οι λύσεις της ισότητας  $V(x) = E$ , με  $x_1 < x_2 < x_3$ , βλέπε σχήμα 3.

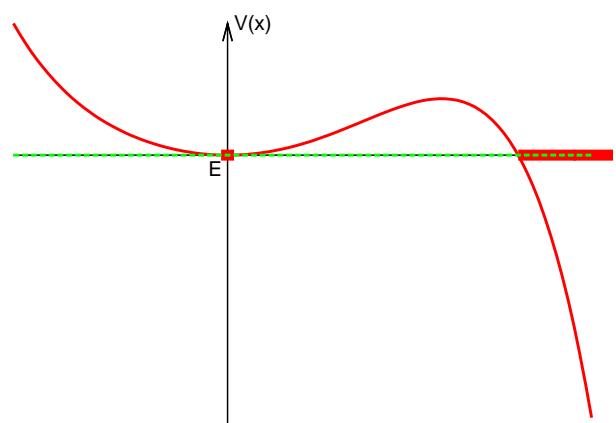
Αν αρχικά το σώμα βρίσκεται στο χώρο  $x_1 \leq x_0 \leq x_2$  θα παραμείνει για πάντα εκεί εκτελώντας ταλάντωση μεταξύ των ακραίων σημείων  $x = x_1$  και  $x = x_2$ .<sup>2</sup>

Αν αρχικά το σώμα έχει  $x_0 \geq x_3$  τότε, ανεξάρτητα από τη φορά κίνησής του θα καταλήξει στο  $x = +\infty$ .

(β<sub>3</sub>) Αν  $E < 0$ , η ανισότητα  $V(x) \leq E \Leftrightarrow x \geq x_1$ , όπου  $x_1$  η λύση της ισότητας  $V(x) = E$ , βλέπε σχήμα 4. Ανεξάρτητα από την αρχική θέση και φορά κίνησής του, το σώμα θα καταλήξει στο  $x = +\infty$ .



Σχήμα 5: Η περίπτωση  $E = 6b^5/a^2$ .



Σχήμα 6: Η περίπτωση  $E = 0$ .

<sup>2</sup>Το σώμα κινούμενο προς μεγαλύτερα  $x$  θα φτάνει στο  $x = x_2$  όπου η ταχύτητά του μηδενίζεται. Στο σημείο αυτό η δύναμη  $F(x_2) < 0$  θα το αναγκάζει να κινηθεί προς μικρότερα  $x$ . Όμοια, όταν το σώμα κινείται προς μικρότερα  $x$  θα φτάνει στο  $x = x_1$  όπου η ταχύτητά του μηδενίζεται, και λόγω της  $F(x_1) > 0$  θα κινείται προς μεγαλύτερα  $x$ .

(β<sub>4</sub>) Το να εξετάσουμε τη περίπτωση όπου η ενέργεια είναι ακριβώς ίση με τη τιμή  $6b^5/a^2$ , δηλ.  $E = 6b^5/a^2$ , έχει μόνο θεωρητικό ενδιαφέρον. Και αυτό γιατί πρακτικά δεν μπορούμε να προσδιορίσουμε την ενέργεια με άπειρη ακρίβεια· έτσι η  $E$  θα είναι είτε λίγο μεγαλύτερη (έστω και απειροστά) από την τιμή  $6b^5/a^2$  οπότε η μελέτη καλύπτεται από τη περίπτωση (β<sub>1</sub>), είτε λίγο μικρότερη από  $6b^5/a^2$  οπότε η μελέτη καλύπτεται από τη περίπτωση (β<sub>2</sub>). Στη συνέχεια, πρώτα θα μελετηθεί η περίπτωση όπου  $E = 6b^5/a^2$  και μετά θα σχολιαστεί πως αυτή θα μπορούσε να θεωρηθεί σαν όριο των περιπτώσεων  $E \rightarrow (6b^5/a^2)^+$  και  $E \rightarrow (6b^5/a^2)^-$ .

Για  $E = 6b^5/a^2$  η ανισότητα  $V(x) \leq E$  δίνει ότι επιτρεπτή περιοχή κίνησης είναι η  $x \geq x_1$ , όπου  $x_1$  η μικρότερη (αρνητική) λύση της ισότητας  $V(x) = 6b^5/a^2$ , βλέπε σχήμα 5. Ανάλογα όμως με τις αρχικές συνθήκες έχουμε τις ακόλουθες περιπτώσεις:

- Αν αρχικά το σώμα έχει θέση  $x_0 < b/a$  τότε θα καταλήξει να κινείται προς το σημείο  $b/a$  (ακόμα και αν αρχικά η ταχύτητά του είναι αρνητική οπότε θα αλλάξει φορά κίνησης στο σημείο  $x = x_1$ ). Θεωρητικά χρειάζεται άπειρο χρόνο<sup>3</sup> για να φτάσει στο σημείο  $b/a$ .
- Αν αρχικά το σώμα βρίσκεται στο  $x_0 = b/a$  (οπότε έχει μηδενική ταχύτητα αφού  $mv_0^2/2 = E - V(x_0) = 0$ ) θα παραμείνει εκεί (το σημείο  $b/a$  είναι σημείο ισορροπίας).
- Αν αρχικά το σώμα έχει θέση  $x_0 > b/a$  και φορά κίνησης προς τα μικρότερα  $x$  ( $v_0 < 0$ ) θα συνεχίσει για πάντα να κινείται προς το σημείο  $b/a$  (δες υποσημείωση 3).
- Αν αρχικά το σώμα έχει θέση  $x_0 > b/a$  και φορά κίνησης προς τα μεγαλύτερα  $x$  θα καταλήξει στο  $x = +\infty$ .

Όπως ειπώθηκε προηγούμενα η περίπτωση αυτή μπορεί να θεωρηθεί σαν όριο της περίπτωσης (β<sub>1</sub>) για  $E \rightarrow (6b^5/a^2)^+$ . Πράγματι, αν σκεφτούμε διαφορετικές περιπτώσεις με  $E > 6b^5/a^2$ , αλλά διαρκώς μειούμενο, παρατηρούμε ότι η κινητική ενέργεια  $T = E - V(b/a)$  που έχει το σώμα στο σημείο  $b/a$  διαρκώς μειώνεται, επομένως το πέρασμα του σώματος από το σημείο αυτό διαρκεί όλο και περισσότερο χρόνο. Όταν η ενέργεια γίνει ακριβώς  $6b^5/a^2$  τότε η ταχύτητα στο σημείο  $b/a$  μηδενίζεται και το πέρασμα του σώματος χρειάζεται άπειρο χρόνο. (Τότε οι περιοχές  $x_1 \leq x < b/a$  και  $x > b/a$  γίνονται ανεξάρτητες.) Όμοια, μπορούμε να σκεφτούμε τι γίνεται για διαφορετικές περιπτώσεις (β<sub>2</sub>) με διαρκώς αυξανόμενη ενέργεια. Οι περιοχές  $x_1 \leq x \leq x_2$  και  $x \geq x_3$  του σχήματος 3 τείνουν να ενωθούν. Η περίοδος της

<sup>3</sup> Αν μελετήσουμε την κίνηση κοντά στο σημείο  $x = b/a$  όπου η δυναμική ενέργεια απλοποιείται σε  $V(x) \approx V(b/a) + \frac{dV(b/a)}{dx} \left(x - \frac{b}{a}\right) + \frac{1}{2} \frac{d^2V(b/a)}{dx^2} \left(x - \frac{b}{a}\right)^2 = \frac{6b^5}{a^2} - 30b^3 \left(x - \frac{b}{a}\right)^2$  και η δύναμη απλοποιείται σε  $F(x) = -\frac{dV}{dx} \approx 60b^3 \left(x - \frac{b}{a}\right)$ , ο νόμος του Νεύτωνα γράφεται  $m\ddot{x} = 60b^3 \left(x - \frac{b}{a}\right)$  και έχει λύση  $x = \frac{b}{a} + C_1 e^{\omega t} + C_2 e^{-\omega t}$ , όπου  $\omega = \sqrt{\frac{60b^3}{m}}$ . Αν η αρχική θέση είναι  $x_0$  και το σώμα κινείται προς το σημείο  $b/a$  με  $v_0 = -\omega \left(x_0 - \frac{b}{a}\right)$  (ώστε  $\frac{mv_0^2}{2} + V(x_0) = E = \frac{6b^5}{a^2}$  και το πρόσημο της ταχύτητας είναι τέτοιο που να οδηγεί σε κίνηση προς το  $x = b/a$  ανεξάρτητα αν αρχικά το σώμα έχει  $x_0$  μεγαλύτερο ή μικρότερο από  $b/a$ ), βρίσκουμε  $C_1 = 0$ ,  $C_2 = x_0 - \frac{b}{a}$ , οπότε  $x = \frac{b}{a} + \left(x_0 - \frac{b}{a}\right) e^{-\omega t}$ . Συνεπώς ο χρόνος που χρειάζεται για να φτάσει το σώμα στο σημείο  $b/a$  είναι θεωρητικά άπειρος.

Το ίδιο προκύπτει και από τη σχέση  $\dot{x} = \pm \sqrt{\frac{2}{m} (E - V(x))} \Leftrightarrow \int_0^t dt = \pm \int_{x_0}^{b/a} \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} (V(b/a) - V(x))}}$ , με το πάνω πρόσημο να αντιστοιχεί στην περίπτωση  $x_0 < b/a$  (οπότε το σώμα κινείται προς μεγαλύτερα  $b/a$ ) και το κάτω πρόσημο στην περίπτωση  $x_0 > b/a$ . Κάνοντας το μετασχηματισμό  $x = \frac{b}{a} \mp \xi$  βρίσκουμε  $\int_0^t dt = \int_0^{|x_0 - b/a|} \frac{d\xi}{\sqrt{\frac{2}{m} \left[ V\left(\frac{b}{a}\right) - V\left(\frac{b}{a} \mp \xi\right) \right]}}$ .

Το τελευταίο ολοκλήρωμα απειρίζεται, αφού για μικρά  $\xi$  η ποσότητα υπό ολοκλήρωση είναι  $\frac{1}{\sqrt{-\frac{1}{m} \frac{d^2V(b/a)}{dx^2} \xi^2}} = \frac{1}{\omega \xi}$ .

ταλάντωσης αν αρχικά  $x_0 < b/a$  αυξάνεται όσο η ενέργεια πλησιάζει την τιμή  $6b^5/a^2$ . επίσης η κίνηση προς τα μικρότερα  $x$  αν αρχικά  $x_0 > b/a$  γίνεται όλο και πιο αργή όσο η ενέργεια πλησιάζει την τιμή  $6b^5/a^2$ .

Πρακτικά λοιπόν η ενέργεια είτε θα είναι λίγο (έστω απειροστά) μεγαλύτερη από  $6b^5/a^2$  οπότε το σώμα θα μπορέσει να περάσει από το σημείο  $b/a$  σε πεπερασμένο χρόνο, είτε θα είναι λίγο (έστω απειροστά) μικρότερη από  $6b^5/a^2$  οπότε θα κάνει ταλάντωση αν αρχικά  $x_0 < b/a$  ή θα καταλήξει στο  $x = +\infty$  αν αρχικά  $x_0 > b/a$ . Επίσης αν η αρχική θέση είναι  $b/a$ , επειδή επίσης δεν μπορούμε να προσδιορίσουμε το  $x_0$  με άπειρη ακρίβεια, θα είναι είτε  $x_0 = (b/a)^+$  οπότε το σώμα θα αρχίσει να κινείται προς μεγαλύτερα  $x$  και θα καταλήξει στο  $x = +\infty$ , είτε  $x_0 = (b/a)^-$  οπότε το σώμα θα αρχίσει να κινείται προς μικρότερα  $x$  και θα εκτελεί ταλάντωση. Η απροσδιοριστία αυτή είναι συνέπεια του γεγονότος ότι το σημείο  $b/a$  είναι ασταθές σημείο ισορροπίας.

(β<sub>5</sub>) Αν  $E = 0$  η ανισότητα  $V(x) \leq 0$  δίνει λύσεις  $x = 0$  ή  $x \geq x_3$ , όπου  $x_3$  η θετική λύση της ισότητας  $V(x) = 0$ , βλέπε σχήμα 6. Αν αρχικά το σώμα έχει θέση  $x = 0$  θα μείνει για πάντα εκεί (κάτι που ενισχύεται και από το γεγονός ότι το σημείο αυτό είναι ευσταθές σημείο ισορροπίας), ενώ αν αρχικά είναι στην περιοχή  $x \geq x_1$  θα καταλήξει στο  $x = +\infty$ .

Η περίπτωση  $E = 0$  μπορεί να θεωρηθεί το όριο της περίπτωσης (β<sub>2</sub>) για ενέργειες διαρκώς μειούμενες προς την τιμή  $E = 0$ . Η περιοχή  $x_1 \leq x \leq x_2$  της περίπτωσης (β<sub>2</sub>), στην οποία το σώμα ταλαντώνεται μεταξύ των  $x_1$  και  $x_2$  καταλήγει στο να βρίσκεται το σώμα ακίνητο στο σημείο  $x_1 = x_2 = 0$  (μηδενικό πλάτος ταλάντωσης).

(γ) Για  $x$  κοντά στο 0 η δυναμική ενέργεια απλοποιείται σε  $V(x) \approx 10b^3x^2$  και άρα η δύναμη απλοποιείται σε  $F(x) \approx -20b^3x$ . Ο νόμος Νεύτωνα  $m\ddot{x} = -20b^3x$  έχει λύση  $x = C_1 \sin(\omega t) + C_2 \cos(\omega t)$ , όπου  $\omega = \sqrt{20b^3/m}$ . Άρα η κίνηση είναι περιοδική (ταλάντωση) με περίοδο  $T = 2\pi/\omega = \pi\sqrt{m/(5b^3)}$ .

(δ) Αν  $v_0$  η αρχική ταχύτητα και  $x_0 = \frac{b}{2a}$  η αρχική θέση, η ενέργεια του σώματος είναι

$$E = \frac{mv_0^2}{2} + V\left(\frac{b}{2a}\right). \quad (1)$$

Είναι  $E \geq V(\frac{b}{2a})$  και αφού  $V(\frac{b}{2a}) = \frac{19b^5}{8a^2} > 0$  είναι  $E > 0$ . Ανάλογα με το αν είναι  $E < 6b^5/a^2$  ή  $E > 6b^5/a^2$  έχουμε τις ακόλουθες δυο περιπτώσεις.

(δ<sub>1</sub>) Αν  $E < 6b^5/a^2$ , το οποίο χρησιμοποιώντας τη σχέση 1 ισοδυναμεί με

$$|v_0| < \sqrt{\frac{29b^5}{4ma^2}} \stackrel{v_0 \leq 0}{\iff} v_0 > -\sqrt{\frac{29b^5}{4ma^2}},$$

το σώμα θα εκτελεί ταλάντωση μεταξύ των σημείων  $x_1$  και  $x_2$  τα οποία αποτελούν τις μικρότερες λύσεις της  $E = V(x)$ , βλέπε σχήμα 3. (Σημειώστε ότι η αρχική θέση του σώματος βρίσκεται μέσα στο διάστημα  $x_1 \leq x_0 \leq x_2$ . Για  $E = V(\frac{b}{2a})$  - τιμή που αποτελεί την ελάχιστη πιθανή ενέργεια - είναι  $x_0 = x_2$  και η αρχική ταχύτητα είναι μηδέν.)

(δ<sub>2</sub>) Αν  $E > 6b^5/a^2$ , το οποίο χρησιμοποιώντας τη σχέση 1 ισοδυναμεί με

$$|v_0| > \sqrt{\frac{29b^5}{4ma^2}} \stackrel{v_0 \leq 0}{\iff} v_0 < -\sqrt{\frac{29b^5}{4ma^2}},$$

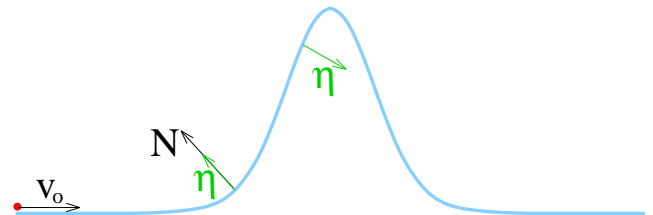
το σώμα θα κινηθεί προς μικρότερα  $x$  μέχρι να μηδενιστεί η ταχύτητά του στο σημείο  $x = x_1$  όπου  $E = V(x_1)$ , βλέπε σχήμα 2. Στην πορεία του προς το  $x_1$  το σώμα εκτελεί επιταχυνόμενη κίνηση μέχρι το  $x = 0$  (αφού η κινητική ενέργεια  $T = E - V(x)$  αυξάνει) και στη συνέχεια επιβραδυνόμενη κίνηση μέχρι το  $x_1$  όπου η ταχύτητα μηδενίζεται. Στη συνέχεια (και επειδή  $F(x_1) = -dV/dx|_{x=x_1} > 0$ ) το σώμα θα αρχίσει να κινείται προς μεγαλύτερα  $x$ . Η κίνηση είναι επιταχυνόμενη μέχρι το  $x = 0$ , στη συνέχεια

επιβραδυνόμενη μέχρι το  $x = b/a$  όπου η κινητική του ενέργεια είναι  $E - 6b^5/a^2$  και στη συνέχεια επιταχυνόμενη μέχρι το  $x = +\infty$ .

2:

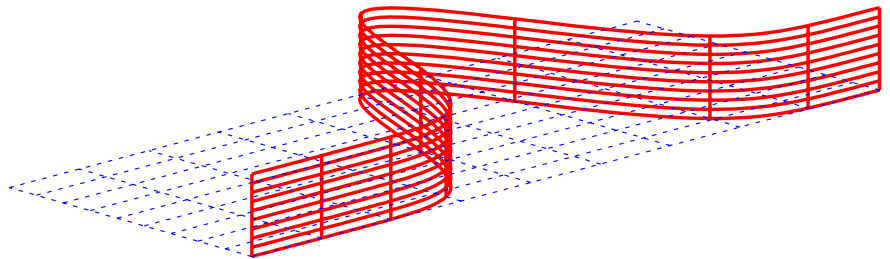
$$y = y_0 e^{-(x/a)^2}, y' = -\frac{2xy_0}{a^2} e^{-(x/a)^2}, y'' = \frac{4y_0}{a^4} \left(x^2 - \frac{a^2}{2}\right) e^{-(x/a)^2}.$$

(α) Όσο  $y'' > 0$ , δηλ. για  $|x| > \frac{a}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow x < -\frac{a}{\sqrt{2}}$ , το κέντρο καμπυλότητας βρίσκεται «πάνω» από την καμπύλη  $y = y(x)$  (δηλ. προς μεγαλύτερα  $y$  από το  $y$  της τροχιάς). Στο τμήμα αυτό της τροχιάς, ο νόμος του Νεύτωνα στη διεύθυνση  $\hat{\eta}$  κάθετα στη τροχιά δίνει  $N = mv^2/R$ , όπου  $R$  η ακτίνα καμπυλότητας και  $N$  η δύναμη που ασκεί ο δρόμος στο σώμα. Προφανώς σε αυτό το τμήμα  $N > 0$  και άρα το σώμα βρίσκεται σε επαφή με το δρόμο.

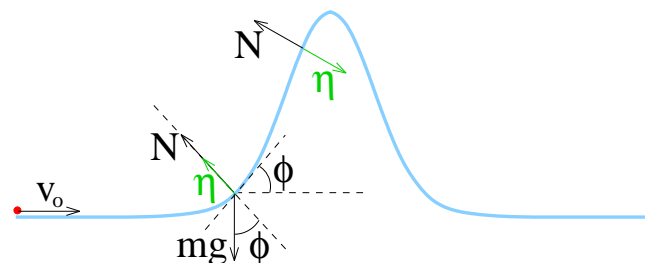


Στο σημείο  $x = -\frac{a}{\sqrt{2}}$  όμως που είναι σημείο καμπής η καμπύλη είναι τοπικά ευθεία και  $R = \infty$ . Αυτό σημαίνει ότι η επαφή του σώματος με το δρόμο χάνεται στο σημείο Α με  $x = -\frac{a}{\sqrt{2}}$ . (Μετά το σημείο αυτό το σώμα κινείται ευθύγραμμα και ομαλά, οπότε δε θα ξανασυναντήσει ποτέ το δρόμο.)

Το αποτέλεσμα ότι  $N > 0$  όσο  $y'' > 0$  γίνεται εποπτικά αντιληπτό αν σκεφτούμε ότι η καμπύλη  $y = y_0 e^{-(x/a)^2}$  είναι η επιφάνεια ενός «τοίχου» που στέκει πάνω σε ένα οριζόντιο επίπεδο (αφού βαρύτητα δεν υπάρχει το πρόβλημα δεν αλλάζει), βλέπε το δίπλα σχήμα. Αν εκτοξεύσουμε ένα σώμα ώστε η τροχιά του αρχικά να είναι εφαπτόμενη του τοίχου, αυτή θα ακολουθεί τον τοίχο όσο βρίσκει εμπόδιο μπροστά, δηλ. όσο  $y'' > 0$ .

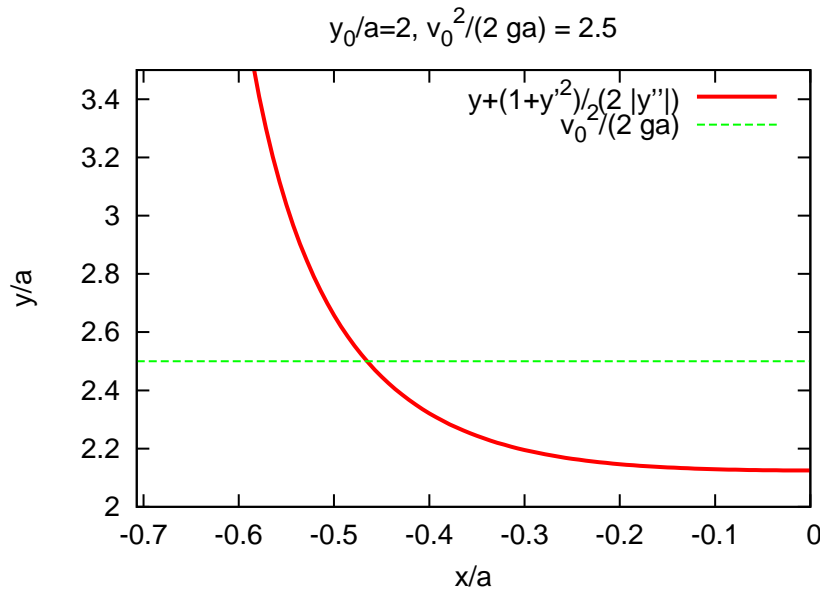


(β) Για  $x < -\frac{a}{\sqrt{2}}$  οπότε το μοναδιαίο  $\hat{\eta}$  προς το κέντρο καμπυλότητας είναι ομόρροπο με τη δύναμη  $N$  ο νόμος του Νεύτωνα στη διεύθυνση  $\hat{\eta}$  δίνει  $N - mg \cos \phi = mv^2/R$ , όπου  $R$  η ακτίνα καμπυλότητας και η γωνία  $\phi = \arctan y'$ , βλέπε δίπλα σχήμα. Συνεπώς η δύναμη  $N$  είναι κατά  $mg \cos \phi$  μεγαλύτερη από την αντίστοιχη στο πρόβλημα χωρίς βαρύτητα και δε μηδενίζεται στην περιοχή πριν το σημείο Α (δηλ. για  $x < -\frac{a}{\sqrt{2}}$ ). Ούτε στο σημείο Α μηδενίζεται (στο σημείο αυτό  $R = \infty$  και άρα  $N = mg \cos \phi > 0$ ).



Μετά το σημείο Α, στη περιοχή  $-\frac{a}{\sqrt{2}} < x \leq 0$ , υπάρχει περίπτωση να γίνει  $N = 0$ , αρκεί η τα-

χύτητα  $v_0$  να είναι αρκούντως μεγάλη. Πράγματι, με  $\frac{1}{R} = \frac{|y''|}{(1+y'^2)^{3/2}}$ ,  $\tan \phi = y'$  και  $\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = -mgy \Leftrightarrow v = \sqrt{v_0^2 - 2gy}$  ο νόμος του Νεύτωνα στη διεύθυνση  $\hat{\eta}$  δίνει  $mg \cos \phi - N = \frac{mv^2}{R} \Leftrightarrow N = \frac{mg}{(1+y'^2)^{1/2}} - \frac{m(v_0^2 - 2gy)|y''|}{(1+y'^2)^{3/2}} = \frac{2mg|y''|}{(1+y'^2)^{3/2}} \left( y + \frac{1+y'^2}{2|y''|} - \frac{v_0^2}{2g} \right)$ . Άρα  $N > 0$  όσο  $y + \frac{1+y'^2}{2|y''|} > \frac{v_0^2}{2g} \Leftrightarrow \frac{1 + 4\frac{y_0^2}{a^2} \left(1 - \frac{x^2}{a^2}\right) e^{-2(x/a)^2}}{8\frac{y_0}{a} \left(\frac{1}{2} - \frac{x^2}{a^2}\right) e^{-(x/a)^2}} > \frac{v_0^2}{2ga}$ . Για παράδειγμα, το επόμενο σχήμα δίνει τη λύση για την περίπτωση που  $\frac{y_0}{a} = 2$  και  $\frac{v_0^2}{2ga} = 2.5$ . Είναι  $N > 0$  όσο  $\frac{x}{a} < -0.465$ . Στο  $x = -0.465 a$  χάνεται η επαφή με το δρόμο.



Η συνάρτηση  $y + \frac{1+y'^2}{2|y''|}$  είναι φθίνουσα στο διάστημα  $-\frac{a}{\sqrt{2}} < x < 0$ . Ξεκινά από  $+\infty$  στο  $x = -\frac{a}{\sqrt{2}}$  και αποκτά την ελάχιστη τιμή της στο  $x = 0$ . Η ελάχιστη αυτή τιμή είναι  $\frac{1 + 4y_0^2/a^2}{4y_0/a}$ . Αν η ταχύτητα  $v_0$  είναι τέτοια ώστε το  $\frac{v_0^2}{2ga} > \frac{1 + 4y_0^2/a^2}{4y_0/a} \Leftrightarrow v_0 > \sqrt{ga \frac{1 + 4y_0^2/a^2}{2y_0/a}}$ , τότε υπάρχει σημείο στο διάστημα  $-\frac{a}{\sqrt{2}} < x \leq 0$  όπου γίνεται  $y + \frac{1+y'^2}{2|y''|} = \frac{v_0^2}{2ga}$  και άρα το σώμα χάνει την επαφή με το δρόμο. (Σημειώστε ότι αν ισχύει  $v_0 > \sqrt{ga \frac{1 + 4y_0^2/a^2}{2y_0/a}}$  τότε ισχύει και  $v_0 > \sqrt{2gy_0} \geq \sqrt{2gy}$  (αφού  $\frac{1 + 4y_0^2/a^2}{2y_0/a} > \frac{2y_0}{a}$ ), δηλ. η αρχική ταχύτητα του σώματος είναι αρκετή για να ανέβει μέχρι το σημείο που χάνεται η επαφή.)