



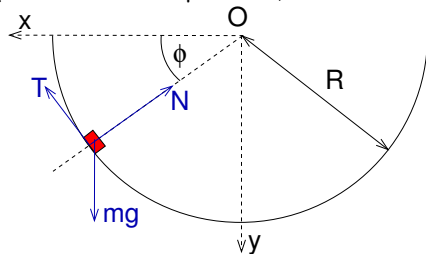
Όνοματεπώνυμο: _____, ΑΜ: _____

Να ληφθεί υπόψη η πρόσδος της 4 Δεκεμβρίου 2015: OXI ΝΑΙ — αν ΝΑΙ μην απαντήσετε τα θέματα 1 και 2

Έχω παραδώσει εργασίες 1^η 2^η 3^η 4^η 5^η 6^η 7^η 8^η 9^η 10^η 11^η 12^η 13^η

Θέμα 1^ο:

Σώμα γλιστράει στην εσωτερική επιφάνεια του ημι-κυλίνδρου του σχήματος, ο οποίος έχει ακτίνα R . Η κίνηση γίνεται σε κατακόρυφο επίπεδο, δηλ. οι κυλινδρικές συντεταγμένες του σώματος είναι $\varpi = R$, $\phi = \phi(t)$ και $z = 0$. Στο σώμα ασκείται το βάρος mg , η κάθετη αντίδραση N και τριβή ολίσθησης $T = \mu N$ με συντελεστή $\mu = 1/\sqrt{2}$.



(α) Αναλύστε την ταχύτητα \vec{v} και επιτάχυνση του σώματος στις διευθύνσεις \hat{e} (επιτρόχια) και \hat{n} (προς το κέντρο καμπυλότητας) και γράψτε τις συναρτήσεις της γωνίας $\phi(t)$ (και παραγώγων της).

(β) Μέσω του νόμου Νεύτωνα καταλήξτε στην διαφορική εξίσωση που καθορίζει την $\phi(t)$.

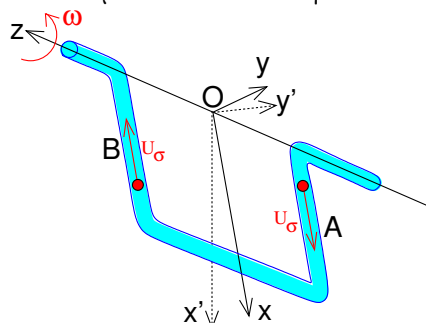
(γ) Δείξτε ότι η εξίσωση αυτή μπορεί να πάρει τη μορφή $\frac{dv^2}{d\phi} + \sqrt{2}v^2 = gR(2\cos\phi - \sqrt{2}\sin\phi)$ και

έχει γενική λύση $v^2 = Ce^{-\sqrt{2}\phi} + gR\sqrt{2}\cos\phi$.

(δ) Αν το σώμα ξεκινά από το σημείο $\phi = 0$ έχοντας κατακόρυφη ταχύτητα v_0 με φορά προς τα κάτω, να βρεθεί ποια πρέπει να είναι η v_0 ώστε το σώμα μόλις να φτάσει στο κατώτερο σημείο $\phi = \pi/2$.

Θέμα 2^ο:

Μάζα m κινείται μέσα στον σωλήνα του σχήματος.



Ο σωλήνας περιστρέφεται με σταθερή γωνιακή ταχύ-

τητα $\vec{\omega} = \omega\hat{z}$ γύρω από τον άξονα z , ενώ το μέτρο της ταχύτητας της μάζας ως προς το σωλήνα (v_σ) είναι σταθερό. Αγνοούμε τη βαρύτητα.

(α) Ποια η δύναμη Coriolis στις πλευρές A και B; Δείξτε ότι είναι ίση με την δύναμη που ασκεί η μάζα στον σωλήνα στη διεύθυνση κάθετα στο σωλήνα.

(β) Αν αντί για μία μάζα έχουμε πολλές που κινούνται η μία πίσω από την άλλη με την ίδια v_σ και έχουν γραμμική πυκνότητα $\lambda = dm/dl$ όπου dl το στοιχειώδες μήκος του σωλήνα, ποια η δύναμη Coriolis $d\vec{F}$ σε μήκος dl του σωλήνα; Ποιες είναι οι συνολικές \hat{z} ροπές $\int \hat{z} \cdot (\vec{r} \times d\vec{F})$ σε κάθε πλευρά; Θεωρήστε την «παρακάμψη» του σωλήνα τετράγωνη με μήκος πλευράς l . Πως προσπαθούν να παραμορφώσουν το σωλήνα οι παραπάνω ροπές;

★ (γ) Έστω μελετούμε την κίνηση της μάζας στο αδρανειακό σύστημα αναφοράς $Ox'y'z$. Ποια η ταχύτητα της μάζας \vec{v}_a στις πλευρές A και B; Σχολιάστε την μεταβολή της \hat{z} στροφορμής $\hat{z} \cdot (\vec{r} \times m\vec{v}_a)$ της μάζας καθώς κινείται στις πλευρές A και B και το που οφείλεται.

Θέμα 3^ο:

Ένας αστεροειδής μάζας m κινείται κυκλικά με ταχύτητα $u_0 = \sqrt{GM/r_0}$ σε απόσταση $r_0 = 3 \text{ AU}$ από τον Ήλιο (όπου AU η απόσταση Γης-Ήλιου και M η μάζα του Ήλιου).

Κάποια στιγμή, λόγω κάποιας σύγκρουσης, η ταχύτητά του γίνεται ku_0 , χωρίς να αλλάξει διεύθυνση.

(α) Γράψτε τις εκφράσεις για την ενέργεια και την στροφορμή του αστεροειδούς στη νέα του κίνηση, συναρτήσεις των GM , m , r_0 και k . Τι είδους τροχιά εκτελεί ο αστεροειδής ανάλογα με την τιμή του k ;

(β) Χρησιμοποιώντας την υποθετική δυναμική ενέργεια $V'(r)$ βρείτε τις αψίδες της τροχιάς του αστεροειδούς όπου η ταχύτητά του είναι κάθετη στην επιβατική ακτίνα.

Δείξτε ότι αν $k^2 < 1/2$ θα φτάσει σε απόσταση μικρότερη από 1 AU από τον Ήλιο (οπότε υπάρχει πιθανότητα και να συγκρουστεί με τη Γη).

(γ) Αν $k^2 = 1/2$, σε πόσα Γήνια έτη ο αστεροειδής θα φτάσει στην ελάχιστη απόσταση από τον Ήλιο;

Θέμα 4^ο:

Σώμα μάζας m κινείται υπό την επίδραση κεντρικής δύναμης $\vec{F} = f(r)\hat{r}$. Η τροχιά του έχει εξίσωση $r = \frac{p}{1 + \varepsilon \cos(\lambda\phi)}$, όπου p , ε , λ θετικές σταθερές, και η στροφορμή του είναι L .

(α) Βρείτε την περιστροφική και ακτινική ταχύτητα του σώματος σαν συναρτήσεις της θέσης, δηλ. τις $v_\phi(\phi)$ και $v_r(\phi)$.

(β) Δείξτε ότι η κινητική ενέργεια σαν συνάρτηση

$$\text{του } r \text{ είναι: } T = \frac{L^2\lambda^2(\varepsilon^2 - 1)}{2mp^2} + \frac{L^2\lambda^2}{mpr} + \frac{L^2(1 - \lambda^2)}{2mr^2}.$$

(γ) Μέσω της διατήρησης ενέργειας βρείτε τη δυναμική ενέργεια $V(r)$, θεωρώντας ότι μηδενίζεται στο άπειρο.

(δ) Βρείτε την δύναμη $f(r)$ η οποία δίνει τη συγκεκριμένη τροχιά.

★ (ε) Σχεδιάστε την τροχιά του σώματος για την περίπτωση όπου $0 < \varepsilon < 1$ και $\lambda = \frac{1}{1 - 1/360}$.

ΛΥΣΕΙΣ:

Θέμα 1^ο:

(α) $\vec{v} = v\hat{e}$, $\vec{a} = v\dot{\hat{e}} + \frac{v^2}{R}\hat{n}$ με $v = R\dot{\phi}$, δηλ. $\vec{v} = R\dot{\phi}\hat{e}$,
 $\vec{a} = R\ddot{\phi}\hat{e} + R\dot{\phi}^2\hat{n}$ (όπου $\hat{e} = \hat{\phi} = -\sin\phi\hat{x} + \cos\phi\hat{y}$,
 $\hat{n} = -\hat{r} = -\cos\phi\hat{x} - \sin\phi\hat{y}$).

(β) $m\vec{a} = m\vec{g} + \vec{N} + \vec{T}$ με $m\vec{g} = mg\cos\phi\hat{e} - mg\sin\phi\hat{n}$, $\vec{N} = N\hat{n}$ και $\vec{T} = -T\hat{e}$. Άρα η \hat{e} συνιστώσα δίνει $mR\ddot{\phi} = mg\cos\phi - T$ και η \hat{n} συνιστώσα δίνει $mR\dot{\phi}^2 = N - mg\sin\phi$. Λύνοντας την πρώτη ως προς T , τη δεύτερη ως προς N και αντικαθιστώντας στην $T = \frac{1}{\sqrt{2}}N$ προκύπτει η διαφορική εξίσωση
 $g\cos\phi - R\ddot{\phi} = \frac{1}{\sqrt{2}}(R\dot{\phi}^2 + g\sin\phi)$.

(γ) Με $\dot{\phi} = \frac{v}{R}$ και $\ddot{\phi} = \frac{d\dot{\phi}}{d\phi} = \frac{1}{2} \frac{d\dot{\phi}^2}{d\phi} = \frac{1}{2R^2} \frac{dv^2}{d\phi}$ η παραπάνω εξίσωση παίρνει τη ζητούμενη μορφή, η οποία είναι γραμμική μη-ομογενής ως προς v^2 .

Η λύση της ομογενούς είναι $Ce^{-\sqrt{2}\phi}$ (αφού $-\sqrt{2}$ είναι η ρίζα του χαρακτηριστικού πολυωνύμου), ενώ μια μερική λύση είναι $A\cos\phi + B\sin\phi$ με την αντικατάσταση να δίνει $A = gR\sqrt{2}$ και $B = 0$. Άρα η γενική λύση είναι $v^2 = Ce^{-\sqrt{2}\phi} + gR\sqrt{2}\cos\phi$.

(δ) Η παραπάνω γενική λύση πρέπει να δίνει μηδενική ταχύτητα για $\phi = \pi/2$, οπότε προκύπτει $C = 0$, ενώ για $\phi = 0$ δίνει $v_0 = 2^{1/4}\sqrt{gR}$.

Θέμα 2^ο:

(α) $\vec{F}_C|_A = -2m\omega\hat{z} \times v_\sigma\hat{x} = -2m\omega v_\sigma\hat{y}$,

$\vec{F}_C|_B = -2m\omega\hat{z} \times (-v_\sigma\hat{x}) = 2m\omega v_\sigma\hat{y}$.

Η συνισταμένη των δυνάμεων (πραγματικών και υποθετικών) στην \hat{y} κατεύθυνση είναι μηδέν (αφού δεν υπάρχει κίνηση στην κατεύθυνση αυτή στο περιστρεφόμενο σύστημα αναφοράς). Η φυγόκεντρος δεν έχει \hat{y} συνιστώσα, άρα η Coriolis στην πλευρά Α είναι αντίθετη της δύναμης που ασκεί ο σωλήνας στη μάζα, δηλ. ίση με τη δύναμη που ασκεί η μάζα στο σωλήνα. Όμοια στην πλευρά Β.

(β) $d\vec{F} = -2(\lambda d\ell)(\omega\hat{z}) \times (\pm v_\sigma\hat{x}) = \mp 2\lambda\omega v_\sigma d\ell \hat{y}$ στις πλευρές Α και Β (στην τρίτη πλευρά της παρακάμψης είναι μηδέν).

Οι αντίστοιχες συνολικές \hat{z} ροπές είναι

$\hat{z} \cdot \int \vec{r} \times d\vec{F} = \hat{z} \cdot \int_0^\ell \hat{x} \times (\mp 2\lambda\omega v_\sigma dx \hat{y}) = \mp 2\lambda\omega v_\sigma \ell^2$.

Οι ροπές αυτές θέλουν να μετακινήσουν την πλευρά Β προς τον άξονα y και την πλευρά Α αντίθετα (όπως

άλλωστε δείχνουν και οι $\vec{F}_C|_B, \vec{F}_C|_A$).

Αν έχουμε υγρά να κυλά μέσα στο σωλήνα τότε η μέτρηση της παραμόρφωσης (και η γνώση της ελαστικότητας του σωλήνα) προσδιορίζει την μάζα που περνά στη μονάδα του χρόνου από την διατομή του σωλήνα $\dot{M} = dm/dt = \lambda v_\sigma$ (μετρητής ροής μάζας).

(γ) $\vec{v}_a = \vec{v}_\sigma + \vec{\omega} \times \vec{r} = \pm v_\sigma\hat{x} + \omega\hat{z} \times x\hat{x} = \pm v_\sigma\hat{x} + \omega x\hat{y}$ στις πλευρές Α και Β. Η στροφορμή είναι $\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}_a = m \left(\mp \frac{\ell}{2}\hat{z} + x\hat{x} \right) \times (\pm v_\sigma\hat{x} + \omega x\hat{y}) = \pm \frac{\ell}{2}m\omega x\hat{x} - \frac{\ell}{2}mv_\sigma\hat{y} + m\omega x^2\hat{z}$ στις πλευρές Α και Β. Άρα η συνιστώσα της στροφορμής $L_z = m\omega x^2$ μεταβάλλεται κάτι που οφείλεται σε ροπή $T_z = \dot{L}_z = 2m\omega x\dot{x} = \pm 2m\omega xv_\sigma$ που ασκεί ο σωλήνας στη μάζα. Ο σωλήνας δέχεται την αντίθετη ροπή $-T_z = \mp 2m\omega xv_\sigma$, οπότε η πλευρά Α έχει την τάση να «μείνει πίσω» και η πλευρά Β έχει την τάση να «κινηθεί μπροστά». (Τα συμπεράσματα είναι ίδια με αυτά που δίνει η μελέτη της δύναμης Coriolis).

Θέμα 3^ο:

(α) $E = \frac{1}{2}m(\kappa u_0)^2 - \frac{GMm}{r_0} = -\frac{2 - \kappa^2}{2} \frac{GMm}{r_0}$,

$L = mr_0(\kappa u_0) = m\kappa\sqrt{GM}r_0$.

Αν $|\kappa| < \sqrt{2}$ η ενέργεια είναι αρνητική και άρα το σώμα θα εκτελέσει ελλειπτική τροχιά.

Αν $|\kappa| = \sqrt{2}$ η ενέργεια είναι μηδενική και άρα το σώμα θα εκτελέσει παραβολική τροχιά.

Αν $|\kappa| > \sqrt{2}$ η ενέργεια είναι θετική και άρα το σώμα θα εκτελέσει υπερβολική τροχιά.

(Στις δύο τελευταίες περιπτώσεις η αρχική θέση είναι το περιήλιο της τροχιάς.)

(β) $V'(r) = \frac{L^2}{2mr^2} - \frac{GMm}{r} = \frac{\kappa^2 GMmr_0}{2r^2} - \frac{GMm}{r}$.

Οι αφίδες είναι οι λύσεις της $V'(r) = E \Leftrightarrow (2 - \kappa^2)r^2 - 2r_0r + \kappa^2 r_0^2 = 0$, οι οποίες προκύπτουν

$r_0 = 3 \text{ AU}$ και $\frac{\kappa^2}{2 - \kappa^2} r_0 = \frac{3\kappa^2}{2 - \kappa^2} \text{ AU}$.

Η ελάχιστη απόσταση πρέπει να είναι μικρότερη του 1 AU, άρα πρέπει $0 < \frac{3\kappa^2}{2 - \kappa^2} < 1 \Leftrightarrow |\kappa| < \frac{1}{\sqrt{2}}$.

(γ) Θα φτάσει σε μισή περίοδο. Ο μεγάλος ημιάξονας της τροχιάς σε AU είναι $a = \frac{1}{2}(3 + 1) = 2$ και από τον 3ο νόμο Κέπλερ η περίοδος σε Γήινα έτη είναι $a^{2/3}$. Άρα η μισή περίοδος είναι $\frac{1}{2}2^{2/3} = \sqrt{2} = 1.414$ Γήινα έτη, δηλ. περίπου ένα έτος και πέντε μήνες.

Θέμα 4^ο:

$$(\alpha) v_\phi = \frac{L}{mr} = \frac{L}{mp} [1 + \varepsilon \cos(\lambda\phi)],$$

$$v_r = \dot{r} = \frac{dr}{d\phi} \dot{\phi} = -\frac{L}{m} \frac{d(1/r)}{d\phi} = \frac{L\varepsilon\lambda}{mp} \sin(\lambda\phi).$$

$$(\beta) T = \frac{mv_r^2}{2} + \frac{mv_\phi^2}{2} = \frac{L^2\varepsilon^2\lambda^2}{2mp^2} \sin^2(\lambda\phi) + \frac{L^2}{2mr^2}.$$

Αντικαθιστώντας $\sin^2(\lambda\phi) = 1 - \cos^2(\lambda\phi)$ με $\cos(\lambda\phi) = \frac{p}{\varepsilon r} - \frac{1}{\varepsilon}$, βρίσκουμε την ζητούμενη.

$$(\gamma) V = E - T = E - \frac{L^2\lambda^2(\varepsilon^2 - 1)}{2mp^2} - \frac{L^2\lambda^2}{mpr} - \frac{L^2(1 - \lambda^2)}{2mr^2},$$
 όπου E η σταθερή ενέργεια του σώ-

ματος (σταθερή διότι η δύναμη είναι συντηρητική).

Αν $\lim_{r \rightarrow \infty} V = 0$ βρίσκουμε $E = \frac{L^2\lambda^2(\varepsilon^2 - 1)}{2mp^2}$ και

$$V = -\frac{L^2\lambda^2}{mpr} - \frac{L^2(1 - \lambda^2)}{2mr^2}.$$

$$(\delta) f = -\frac{dV}{dr} = -\frac{L^2\lambda^2}{mpr^2} - \frac{L^2(1 - \lambda^2)}{mr^3}.$$

(ε) Η τροχιά είναι προσεγγιστικά ελλειπτική (η απόσταση r παίρνει τιμές από $\frac{p}{1 + \varepsilon}$ μέχρι $\frac{p}{1 - \varepsilon}$), αλλά το περίκεντρο μεταπίπτει. Η απόσταση είναι ελάχιστη για $\cos(\lambda\phi) = 1 \Leftrightarrow \phi = 2n\pi/\lambda = (2\pi - 2\pi/360)n = 359n$ μοίρες με ακέραιο n , επομένως κάθε περίκεντρο υστερεί σε σχέση με το προηγούμενο κατά γωνία $2\pi/360 = 1$ μοίρα.