

Διάλεξη 9Έχουμε και έναν Ακέραιο 18

Εστω  $\Phi$  (μη γραμμικό) αναρτησιακό,  $\Phi: H \rightarrow \mathbb{R}$ , όπου  $H$  χώρος Hilbert.

Ορισμός

Το  $\Phi$  έχει σταθερό Gâteaux  $w \in H$  στο  $x_0$  εάν

$$(1) \quad \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\Phi(x_0 + ty) - \Phi(x_0)}{t} = (w, y)_H \quad \forall y \in H,$$

$(\cdot, \cdot)_H$  το εσωτερικό γινόμενο.

Τραβώμε

$$\Phi'(x_0) = w$$

Παρατήρηση: Είναι προφανές ότι το  $w$  είναι μοναδικό.

Πρόταση

Εστω  $\Phi: H \rightarrow \mathbb{R}$ , κυρτό αναρτησιακό,  $\delta_{\text{inf}}$

$$\Phi(\lambda x + (1-\lambda)y) \leq \lambda \Phi(x) + (1-\lambda)\Phi(y) \quad \forall 0 \leq \lambda \leq 1, x, y \in H$$

και ας έσω  $K \subset H$  κλειστό, κυρτό υποσύνολο ( $K \neq \emptyset$ ).

Εάν υπάρχει  $x_0 \in K$  τέτοιο ώστε

$$(2) \quad \Phi(x_0) = \min_K \Phi(x)$$

και  $\Phi$   $\beta$ -διαφορίσιμο στο  $x_0$ , τότε

$$(\Phi'(x_0), y - x_0)_H \geq 0 \quad \forall y \in K$$

Απόδειξη

Εστω  $y \in K$ , αυθαίρετο. Τότε  $\forall 0 < \lambda \leq 1$  έχουμε  
 $\lambda y + (1-\lambda)x_0 \in K$  και  $\downarrow \varphi \omega$  (2)

$$\Phi(\lambda y + (1-\lambda)x_0) \geq \Phi(x_0)$$

$\Leftrightarrow$

$$\frac{\Phi(x_0 + \lambda(y-x_0)) - \Phi(x_0)}{\lambda} \geq 0.$$

και κατά συνέπεια

$$(\Phi'(x_0), y-x_0)_{\mathbb{H}} = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{\Phi(x_0 + \lambda(y-x_0)) - \Phi(x_0)}{\lambda} \geq 0.$$

□

Εφαρμογή στην Άσκηση 18 (ii)

a) Κυρτότητα του  $\Phi$

Άρκει να δείξουμε την κυρτότητα της  $x \rightarrow \|x\|^2$ .  
Δείχνουμε ενδεικτικά ότι

$$\left\| \frac{x+y}{2} \right\|^2 \leq \frac{1}{2} \|x\|^2 + \frac{1}{2} \|y\|^2$$

$$\text{Πράγματι: } \left\| \frac{x+y}{2} \right\|^2 = \frac{1}{4} (x+y, x+y) = \frac{1}{4} [\|x\|^2 + \|y\|^2 + 2(x,y)]$$

$$\leq \frac{1}{4} [\|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\|x\|\|y\|] \leq \frac{1}{2} (\|x\|^2 + \|y\|^2).$$

b) Η παράγωγος της νόρμας:  $\Phi'(x_0)(y) = 2(x_0, y)$

$$\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \|x_0 + ty\|^2 = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} (x_0 + ty, x_0 + ty) = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} [(x_0, x_0) + (y, y) + 2t(x_0, y)]$$

$$= z(x_0, y)$$

ε) Κατά συνέπεια

$$\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \|x_0 + ty - f\|^2 = 2(x_0 - f, y)$$

και εφαρμογώντας την προτάση έχουμε

$$(F'(x_0), y - x_0) \geq 0 \quad \forall y \in C \iff$$

$$(x_0 - f, y - x_0) \geq 0 \quad (*)$$

$$(\Pi_{\text{conv}(f)} - f, y - \Pi_{\text{conv}(f)}) \geq 0$$

Παρατηρούμε τώρα  $y = \Pi_{\text{conv}(g)}$  :

$$(\Pi_{\text{conv}(f)} - f, \Pi_{\text{conv}(g)} - \Pi_{\text{conv}(f)}) \geq 0$$

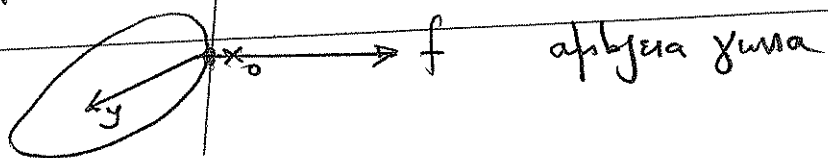
Ομοίως

$$(\Pi_{\text{conv}(g)} - g, \Pi_{\text{conv}(f)} - \Pi_{\text{conv}(g)}) \geq 0$$

Προσθέτουμε και παρατηρούμε

$$\begin{aligned} \|\Pi_{\text{conv}(g)} - \Pi_{\text{conv}(f)}\|^2 &\leq (g - f, \Pi_{\text{conv}(g)} - \Pi_{\text{conv}(f)}) \\ &\leq \|g - f\| \|\Pi_{\text{conv}(g)} - \Pi_{\text{conv}(f)}\| \end{aligned}$$

$$(*) \text{ Τριγωνική ανισότητα} \quad (f - x_0, y - x_0) \leq 0 \quad \forall y \in C$$



Άσκηση 24

Δείξτε ότι η μικρότερη δυνατή τιμή του  $T$  είναι ώστε

$$\ddot{x}(t) = u(t), \quad x(0) = \dot{x}(0) = 0, \quad x(T) = 1, \quad \dot{x}(T) = 0,$$

κίνηση από τον περιορισμό  $\|u\|_{L^\infty} \leq 1$ , είναι  $T=2$ .

Βρείτε μια βέλτιστη  $u(t)$ , έτσι ώστε  $\|u\|_{L^\infty} \leq 1$

(Υπόθεση: 0, ανήκει  $\int_0^T u(s) ds = 0$  και  $\int_0^T (T-s) u(s) ds = 1$

αποτελείται  $\int_0^T (1-s) u(s) ds = 1$ . Από εδώ προκύπτει

ότι  $T > 1$  και

$$1 = \int_0^1 (1-s) u(s) ds + \int_1^T (1-s) u(s) ds$$

# III Η Απόδειξη Hurwitz της Γεωμετρικής Αισιότητας

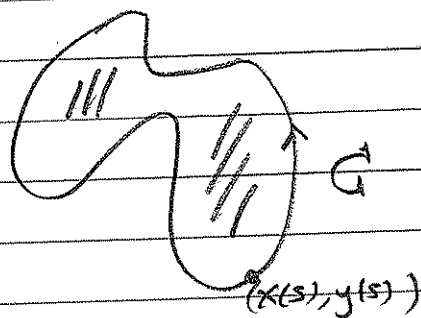
## Γεωμετρική Αισιότητα

Εστω  $C$  αμφι κλειστή καμπύλη στο επίπεδο μήκους  $l$ , και εστω  $A$  το εμβαδόν των χωρίων που εσκευάζει, τότε ισχύει

$$(1) \quad l^2 - 4\pi A \geq 0$$

με την περίπτωση της ισότητας προκύπτει όταν η  $C$  είναι περιφέρεια κύκλου.

## Απόδειξη



1. Θεωρούμε καμπύλες μήκους  $2\pi$ ,  $s \rightarrow (x(s), y(s))$  παραμετρικοποίηση μήκους τόξου. Κατά συνέπεια  $0 \leq s \leq 2\pi$ . Θεωρούμε τον χώρο  $L^2[-\pi, \pi]$ , και αναπτύσσουμε με  $a_n, b_n$  και  $a'_n, b'_n$  τους αντίστοιχες Fourier της  $x(\cdot)$  και  $y(\cdot)$  αντίστοιχα. Το ορθοκανονικό σύστημα στον  $L^2$  είναι

$$S = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2\pi}}, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \cos s, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin s, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \cos 2s, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin 2s, \dots \right\}$$

$$x(s) = \sum a_n \cos ns + b_n \sin ns, \quad y(s) = \sum a'_n \cos ns + b'_n \sin ns$$

$$\dot{x}(s) = \sum n b_n \cos ns - n a_n \sin ns, \quad \dot{y}(s) = \sum b'_n \cos ns - n a'_n \sin ns$$

Η  $s$  είναι παραμέτρος μήκους τόξου. Κατά συνέπεια

$$\left(\frac{dx}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dy}{ds}\right)^2 = 1$$

Parseval  $\Rightarrow$

$$\sum_{n=1}^{\infty} n^2 a_n^2 + n^2 b_n^2 + n^2 a_n'^2 + n^2 b_n'^2 = \int_0^{2\pi} [(\dot{x}(s))^2 + (\dot{y}(s))^2] ds$$

$\therefore$

$$\sum_{n=1}^{\infty} n^2 (a_n^2 + b_n^2 + a_n'^2 + b_n'^2) = 2\pi \quad (2)$$

2. Από το Θεώρημα του Green

$$A = \int_0^{2\pi} x(s) \dot{y}(s) ds \quad (3)$$

$$= (x, \dot{y})$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} n (a_n b_n' - b_n a_n')$$

3. (2), (3)  $\Rightarrow$

$$2\pi - 2A = \sum_{n=1}^{\infty} \left[ n^2 (a_n^2 + b_n^2 + a_n'^2 + b_n'^2) - 2n (a_n b_n' - b_n a_n') \right]$$

$$\begin{aligned} \left( \text{Παραγοντοποιώ} \right) & (na_n)^2 + (nb_n')^2 - 2na_n b_n' &= (na_n - b_n')^2 \\ & (nb_n)^2 + (a_n')^2 + 2nb_n a_n' &= (nb_n + a_n')^2 \end{aligned}$$

$$(na_n - b_n')^2 + (nb_n + a_n')^2 + n^2 b_n'^2 - b_n'^2 + n^2 a_n'^2 - a_n'^2$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} \left[ (na_n - b'_n)^2 + (nb_n + a'_n)^2 + (n^2 - 1)(a_n'^2 + b_n'^2) \right] \geq 0$$

Κατά συνέπεια

$$A \leq \pi$$

4. Εξετάσουμε τω περίπτωση της ιδιότητας.

$$(na_n - b'_n) = 0, \quad (nb_n + a'_n) = 0, \quad a_n' = b_n' = 0 \quad n \geq 2$$

$$\therefore a_1 - b_1' = 0, \quad b_1 + a_1' = 0$$

με ούτως τως υπολοίπων ανεξαρτήτων

∴

$$x(s) = \frac{a_0}{\sqrt{2\pi}} + \frac{a_1}{\sqrt{\pi}} \cos s + \frac{b_1}{\sqrt{\pi}} \sin s$$

$$y(s) = \frac{a_0'}{\sqrt{2\pi}} - \frac{b_1}{\sqrt{\pi}} \cos s + \frac{a_1}{\sqrt{\pi}} \sin s$$

⇔

$$\left( x - \frac{a_0}{\sqrt{2\pi}} \right)^2 + \left( y - \frac{a_0'}{\sqrt{2\pi}} \right)^2 = \frac{a_1^2 + b_1^2}{\pi}$$

