

13/12/2005

Στην ιστοσελίδα θα μπουν για τα χριζούχεννα 1 βετ αβιτίσεων και 1 paper. Επίσης θα σημειωθούν κάποια κομμάτια από το Landau και κάποιες λυμένες αβιτίσεις.

Έχουμε πει λοιπόν:

$$\sigma_{ij} = - (p_e - \kappa \vec{\nabla} \cdot \vec{u}) \delta_{ij} + 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \vec{\nabla} \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right) \quad (I)$$

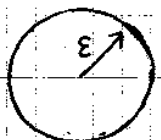
έχουμε αφαιρέσει το ίχνος

$$e_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$$

μ : shear viscosity ("εφαπτομενικό ιξώδες")

κ : bulk viscosity ("κάθετο ιξώδες")

Τα κ, μ δεν είναι αδιάστατα και αυτό μπορούμε να το δούμε από το ότι οι μονάδες του σ_{ij} είναι δύναμη/επιφάνεια ενώ του e_{ij} είναι $1/\chi\rho\nu$. Τα κ, μ είναι οι ποσότητες που μετριοίνται πειραματικά και είναι $\kappa, \mu > 0$ με $\kappa > \mu$. Μηχανικά μετρείται η μέση κάθετη πίεση σε μια επιφάνεια. Αυτή δίνεται από:


$$\bar{\sigma} = \frac{\varepsilon^2 \int n_i n_j \sigma_{ij} d\Omega}{4\pi\varepsilon^2} = \frac{\sigma_{ii}}{3} \quad \text{Η μηχανική πίεση}$$

η οποία μετρείται είναι $\frac{\sigma_{ii}}{3} = -p_{\text{mech}}$ οπότε από τη σχέση (I) βλέπουμε ότι

$$\bar{p}_{\text{mech}} - p_e = -\kappa \vec{\nabla} \cdot \vec{u}$$

- Ο όρος $-\kappa \vec{\nabla} \cdot \vec{u}$ υποδηλώνει ανταλλαγή ορμής κάθετα στην επιφάνεια
- Ο όρος $2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \vec{\nabla} \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right)$ υποδηλώνει μεταφορά ορμής παράλληλα στην επιφάνεια.

Για ομογενές ρευστό γράψαμε τις εξισώσεις κίνησης:

$$\vec{v} = \partial \sigma_{ij} / \partial x_j$$

$$\underbrace{\rho \frac{d u_i}{dt}}_{\text{επιτάχυνση}} = - \underbrace{\frac{\partial p_e}{\partial x_i}}_{\text{κλίση πίεσης}} + \underbrace{\left(\kappa + \frac{\mu}{3} \right) \nabla (\nabla \cdot \vec{u})}_{\text{λόγω συμπίεσής}} + \underbrace{\mu \nabla^2 \vec{u}}_{\text{εφαπτομενικό ιξώδες}} + \underbrace{\rho \vec{g}}_{\text{δύναμη σε όλο το σώμα του ρευστού}}$$

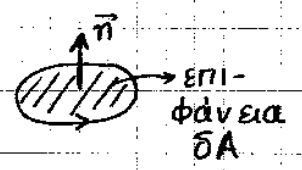
Για κ, μ : σταθερά οι εξισώσεις αυτές λέγονται Navier-Stokes.

Για τον υπολογισμό του $\nabla^2 \vec{u}$ και του $\vec{u} \cdot \nabla \vec{u}$ σε διαφορετικά συστήματα συντεταχμένων μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε τις παρακάτω διανυσματικές ταυτότητες που ισχύουν σε οποιοδήποτε σύστημα:

$$\nabla \times (\nabla \times \vec{u}) = \nabla (\nabla \cdot \vec{u}) - \nabla^2 \vec{u}$$

$$\vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = \vec{\omega} \times \vec{u} + \nabla \left(\frac{|\vec{u}|^2}{2} \right) \quad \text{όπου } \vec{\omega} = \nabla \times \vec{u}$$

Σημ. αποδεικνύεται ότι $\nabla \times \vec{u} = \lim_{\delta A \rightarrow 0} \frac{\oint \vec{u} \cdot d\vec{l}}{\delta A}$



και σε 3 διαστάσεις: $\lim_{\delta V \rightarrow 0} \oint \vec{u} \cdot \vec{n} dS = \nabla \cdot \vec{u}$

Έχουμε λοιπόν:

- $\frac{dp}{dt} + \rho \nabla \cdot \vec{u} = 0$ εξίσωση συνέχειας.

Επίσης για βαροτροπικό ρευστό τα p και ρ συνδέονται και οι εξισώσεις κλείνουν. Αν έχουμε εξάρτηση και από τη θερμοκρασία T τότε χρειάζεται και άλλη μία εξίσωση.

Πολλαπλασιάζοντας την εξίσωση Navier-Stokes με u_i παίρνουμε:

$$\rho \frac{d}{dt} \left(\frac{|\vec{u}|^2}{2} \right) = - u_i \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} + \rho f_i u_i$$

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho \left(\frac{1}{2} |\vec{u}|^2 + e \right) dV = \underbrace{\int_S u_i \sigma_{ij} n_j dS}_{\text{μηχανική + εξωτερική ενέργεια}} + \underbrace{\int_V \rho f_i u_i dV}_{\text{έργο επιφανειακών δυνάμεων}} + \underbrace{\int_V \rho Q dV}_{\text{έργο εξωτερικών δυνάμεων σε όλο τον όγκο}} - \underbrace{\int_S K_i n_i dS}_{\text{πηγή θερμότητας που φεύγει από την επιφάνεια}}$$

$$e = C_v T$$

Είναι $\vec{K}_i = \vec{K}_i(\rho, T, \partial T / \partial x_i)$. Μπορούμε να κάνουμε την παραδοχή της γραμμικής εξάρτησης του K_i από τα $\partial T / \partial x_i$ (εξάρτηση που τη βλέπουμε και πειραματικά).

$$K_i = K_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j}$$

Ο K_{ij} είναι ισοτροπικός οπότε γράφουμε $K_{ij} = -K \delta_{ij}$ οπότε

$$K_i = -K \delta_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \Rightarrow K_i = -K \frac{\partial T}{\partial x_i} \quad \text{και αυτή είναι η ροή θερμότητας}$$

$$\text{Είναι } \int_S u_i \sigma_{ij} n_j dS = \int_V \frac{\partial}{\partial x_j} (u_i \sigma_{ij}) dV \quad \text{οπότε}$$

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho \left(\frac{1}{2} |\vec{u}|^2 + e \right) dV = \int_V u_i \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} dV + \int_V \sigma_{ij} \frac{\partial u_i}{\partial x_j} dV + \int_V \rho f_i u_i dV + \int_V \rho Q dV + \int_V K \nabla^2 T dV$$

εδώ χρησιμοποιήσαμε και πάλι το θεώρημα Gauss

Άρα η εξίσωση ενέργειας είναι:

$$\rho \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} |\vec{u}|^2 + e \right) = u_i \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} + \sigma_{ij} \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \rho f_i u_i + \rho Q + K \nabla^2 T$$

Αν αφαιρέσουμε κατά μέλη την εξίσωση για τη μηχανική

$$\text{ενέργεια} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} |\vec{u}|^2 \right) = u_i \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} + \rho f_i u_i \quad \text{παιρνουμε:}$$

$$\rho \frac{de}{dt} = \rho C_v \frac{dT}{dt} = \underbrace{\sigma_{ij} e_{ij}} + \rho Q + K \nabla^2 T \quad \text{εξίσωση διάχυσης της θερμότητας}$$

λόγω συμμετρικότητας του σ_{ij} το ξ_{ij} που είναι αντισυμμετρικό φεύγει

$$\begin{aligned} \text{Είναι } \sigma_{ij} e_{ij} &= -(\rho_e - K \nabla \cdot \vec{u}) \delta_{ij} e_{ij} + 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right) e_{ij} \\ &= -\rho_e e_{ii} + K \nabla \cdot \vec{u} \cdot e_{ii} + 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right)^2 + \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right) \end{aligned}$$

$$\cdot e_{ii} = \nabla \cdot \vec{u}$$

$$\cdot \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right) = \frac{2\mu}{3} \left(\nabla \cdot \vec{u} \cdot e_{ii} - \frac{1}{3} (\nabla \cdot \vec{u})^2 \delta_{ii} \right) =$$

$$= \frac{2\mu}{3} \left((\nabla \cdot \vec{u})^2 - \frac{1}{3} (\nabla \cdot \vec{u})^2 \cdot 3 \right) = 0 \quad \text{οπότε}$$

$$\sigma_{ij} e_{ij} = -\rho_e \nabla \cdot \vec{u} + K (\nabla \cdot \vec{u})^2 + 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right)^2 \quad \text{άρα}$$

$$\rho C_v \frac{dT}{dt} = \underbrace{-\rho_e \nabla \cdot \vec{u}} + \underbrace{K (\nabla \cdot \vec{u})^2 + 2\mu \left(e_{ij} - \frac{1}{3} \nabla \cdot \vec{u} \delta_{ij} \right)^2}_{\text{όροι τριβής}} + \rho Q + K \nabla^2 T$$

αντιστρέφω έρχο, είναι ανάλογο του $p dV$ στη θερμοδυναμική

Συνολικά έχουμε:

1) εξίσωση συνέχειας $\frac{1}{\rho} \frac{d\rho}{dt} + \nabla \cdot \vec{u} = 0$

2) εξίσωση Navier-Stokes $\rho \frac{d\vec{u}}{dt} = -\vec{\nabla} p + \left(K + \frac{4}{3}\mu \right) \vec{\nabla} (\nabla \cdot \vec{u}) + \mu \nabla^2 \vec{u} + \rho \vec{f}$

3) θερμοδυναμική εξίσωση $\rho C_v \frac{dT}{dt} = \dots$

4) καταστατική εξίσωση $P = P(\rho, T)$

Έχουμε δηλαδή 6 εξισώσεις με 6 αγνώστους p, ρ, T, \vec{u} . Χρειαζόμαστε και συνοριακές συνθήκες: $\vec{u} = 0$ στα (ακίνητα) τοιχώματα.

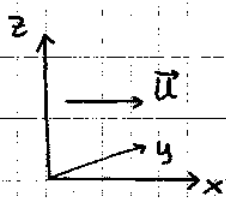
Ακριβώς πάνω στη βιληρή επιφάνεια η ταχύτητα του ρευστού πρέπει να είναι ίση με την ταχύτητα της επιφάνειας. Αυτό ισχύει για ικανο-νικά ρευστά (με ιξώδες).

Δεδομένων αρχικών συνθηκών σε δεδομένο χώρο (3-dim) υπάρχουν λύσεις των παραπάνω εξισώσεων για πεπερασμένο χρονικό διάστημα και όχι για όλους τους χρόνους. Σε 2 διαστάσεις έχει βρεθεί λύση για όλους τους χρόνους.

Η αιρίθεια των παραπάνω εξισώσεων έχει ελεγχθεί εκολαυστικά και με αιρίθη πειράματα.

Παραδείγματα

Θεωρούμε αβυμπιεστο ρευστό: $\rho = \text{σταθ}$ ή $\nabla \cdot \vec{u} = 0$, κ, μ : σταθερά. Ψάχνω για στασιμές λύσεις. Θα πάρουμε την περίπτωση γραμμικών εξισώσεων όπου $(\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} = 0$.



$$\vec{u} = (u(x, y, z, t), 0, 0)$$

τότε από την εξίσωση συνέχειας $\frac{\partial u}{\partial x} = 0$ και

$$u = u(y, z, t) \Rightarrow \vec{u} = (u(y, z, t), 0, 0)$$

Από τις εξισώσεις Navier-Stokes για αβυμπιεστο ρευστό παίρνουμε στην x-κατεύθυνση:

$$\rho_0 \frac{\partial u}{\partial t} = - \frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \quad (1)$$

στην y-κατεύθυνση: $-\frac{\partial p}{\partial y} = 0 \Rightarrow p = p(x, z, t) \quad (2)$

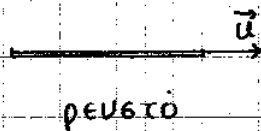
στην z-κατεύθυνση: $0 = -\frac{\partial p}{\partial z} - \rho_0 g \Rightarrow p = p_0 - \rho_0 g z + p' \quad (3)$

(υδροστατική ισορροπία) κι έτσι η (1) γίνεται

$$\rho_0 \frac{\partial u}{\partial t} = - \frac{\partial p'}{\partial x} + \mu \nabla_{\perp}^2 u \quad \left(\nabla_{\perp}^2 : \text{η λαπλασιανή στην κατεύθυνση του } x \text{ κατεύθυνση} \right)$$

οπότε $\frac{\partial p'}{\partial x} = G(t) \Rightarrow p' = G(t) \cdot x$

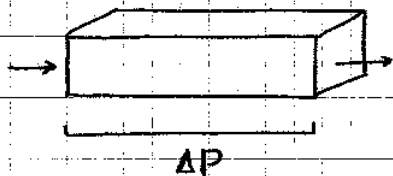
π.χ. 1



επιφάνεια που κινείται με ταχύτητα \vec{u} πάνω στο ρευστό

π.χ. 2

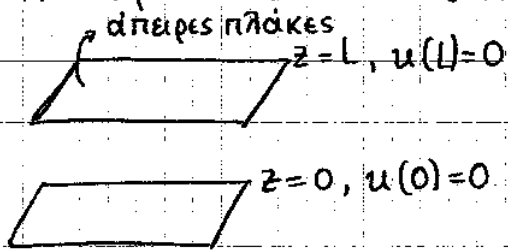
παραλληλεπίπεδος σωλήνας



Σε αυτές τις περιπτώσεις υπάρχουν ακριβείς λύσεις. Εδώ $G(t)$ είναι η διαφορά πίεσης μεταξύ δυο σημείων.

$$\frac{\partial u}{\partial t} = 0, \quad \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) = G, \quad G = \text{σταθερό}$$

Αν πάρω $u = u(z)$ (δεν έχω πλαίσια τοιχώματα: ροή μεταξύ



δύο άπειρων πλακών, τότε

$$\frac{d^2 u}{dz^2} = \frac{G}{\mu} \Rightarrow$$

$$u = \frac{G}{\mu} \left(\frac{z}{L} \right)^2 \frac{1}{2} + A \left(\frac{z}{L} \right) + B$$

$$z=0 \Rightarrow u(0)=0 \Rightarrow B=0 \quad \text{και} \quad z=L \Rightarrow u(L)=0 \Rightarrow A = -\frac{G}{2\mu}$$

οπότε $u = \frac{G}{2\mu} \left(\frac{z}{L} \right) \left[\left(\frac{z}{L} \right) - 1 \right]$ Μπορώ εδώ να προσθέσω και ότι λύσεις θέλω στην y -κατεύθυνση.

Η ροή μέσα από σωλήνα είναι $Q = \vec{u} \cdot \Delta A \sim L^4$ ενώ για τωβώδη ροή πέφτει στο $Q \sim L^2$ όπου ΔA : διατομή σωλήνα και L : η διάσταση (εγκάρσια) του σωλήνα.