

ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΗΝ ΕΡΓΟΔΙΚΗ ΘΕΩΡΙΑ

- Walters: An introduction to Ergodic Theory (24/10/14)
- Petersen: Ergodic Theory

$$(X, \mathcal{B}, \mu), \mu(X) = 1$$

$$T: X \rightarrow X$$

? Πως συμπεριφέρονται αυτές οι συναρτήσεις για μεγάλα n ;

$$T^n = \underbrace{T \circ T \circ \dots \circ T}_{n\text{-φορές}}$$

Πχ: φέροι όροι: $\frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f(T^k(x))$: βλ κλίμακων βχελιά Tx , αν το γ είναι T -αναλλοίωτο

Σύστημα που διατηρεί το μέτρο (m.p.s)

Είμαστε σε χώρο πιθανότητας

$$T: X \rightarrow X \quad \mathcal{B}\text{-μετρήσιμη}$$

Η T διατηρεί το μέτρο \Rightarrow

$$\mu(T^{-1}(A)) = \mu(A), \quad \forall A \in \mathcal{B}$$

$$\Rightarrow \cancel{T_*\mu} = \mu \quad \text{ή} \quad \mu \text{ } T\text{-αναλλοίωτο}$$

όπου $T_*\mu: A \mapsto \mu(T^{-1}(A))$

Το σύστημα θα είναι αντιστρέψιμο αν T αντιστρέψιμη, 1-1, επί και η αντίστροφή είναι μετρήσιμη.

$$(X, \mathcal{B}, \mu, T)$$

Ορισμός: X σύνολο, \mathcal{P} κλάση υποσυνόλων
 \mathcal{P} : π -σύνστημα αν είναι κλειστό ως προς πηληραγωγικές ροές.

Λήμμα 1: (X, \mathcal{B}, μ) , $T: X \rightarrow X$ \mathcal{B} -μετρήσιμη

$T_*\mu = \mu$ αν $\mu(T^{-1}(A)) = \mu(A)$,
 $\forall A \in \mathcal{B}$ σε ένα π -σύστημα που περιέχει το \mathcal{B}

Αποδ. Αν έχω 2 μέτρα πιθανότητας που είναι
 ίδια σε ένα π -σύστημα \Rightarrow είναι ίδια σε
 όλα τα σ -άλγεβρα που περιέχουν.

Λήμμα 2: (X, \mathcal{B}, μ) κ.π. (χώρος πιθανότητας) +
 $T: X \rightarrow X$ μετρήσιμη

$$\int f \circ T d\mu = \int f d\mu, \quad \forall f \in L^\infty(\mu)$$

$\Rightarrow T$ διατηρεί το μέτρο ($T_*\mu = \mu$)

$$\text{Αν } \int f \circ T d\mu = \int f d\mu \quad \forall f \in L^1$$

(και άρα $\forall f \in L^p, p \geq 1$)

Αποδ: $A \in \mathcal{B}, \mathbb{1}_A = f$

$$f \circ T = \mathbb{1}_{T^{-1}(A)}$$

$$\int f \circ T d\mu = \int \mathbb{1}_{T^{-1}(A)} d\mu \Rightarrow \mu(T^{-1}(A)) = \mu(A)$$

$$\forall A \in \mathcal{B}$$

G τοπολογική ομάδα, τοποική οπταγία $\Rightarrow \exists$
 ένα μέτρο Borel που είναι αναλλοίωτο ως
 προς μεταφορές, $\mu(gA) = \mu(A) = \int \mathbb{1}_A(x) dx = \int \mathbb{1}_A(gx) dx = \int \mathbb{1}_A(x) dx = \mu(A), \forall g \in G$
 μέτρο Haar.

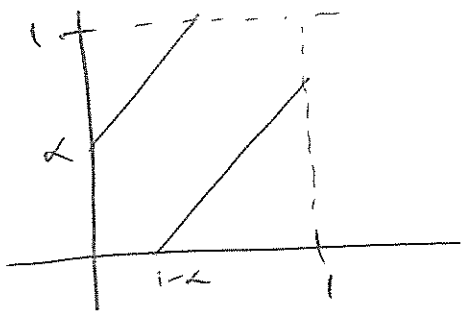
Δύο ομοιασμένα μέτρα, το ένα είναι πολλαπλό του άλλου

$$\left(\begin{array}{l} \text{Αν } \mu_1, \mu_2 \text{ 2 μέτρα μέτρα } \\ \exists c > 0 : \mu_2(A) = c\mu_1(A) \quad \forall A \in \mathcal{B} \end{array} \right)$$

Αν G συμπαγής τότε κάθε μέτρο είναι πεπερασμένο. $\mu(G) < \infty$

Παραδείγματα:

1) $\mathbb{T} \cong \mathbb{R}/\mathbb{Z} \cong [0,1) \cong S^1 = \{z \in \mathbb{C} : \|z\| = 1\}$
 $T(z) = az, z \in S^1$ (στροφή στον κύκλο)



$$\begin{aligned} T(x) &= x + \alpha \pmod{1} \\ &= x + \alpha - [x + \alpha] \end{aligned}$$

Η T διατηρεί το μέτρο Lebesgue που είναι το μέτρο Haar στο \mathbb{R}/\mathbb{Z} .

2) (Γενίκευση)

G συμπαγής, $T(x) = gx, x \in G$ ($g \in G$)
 τότε η T διατηρεί το μέτρο Haar

$$\mathbb{T}^n \cong \mathbb{R}^n / \mathbb{Z}^n \cong [0,1)^n$$

$$a = (a_1, \dots, a_n)$$

$$T(x) = (x_1 + a_1 \pmod{1}, \dots, x_n + a_n \pmod{1})$$

Άλλος τρόπος:

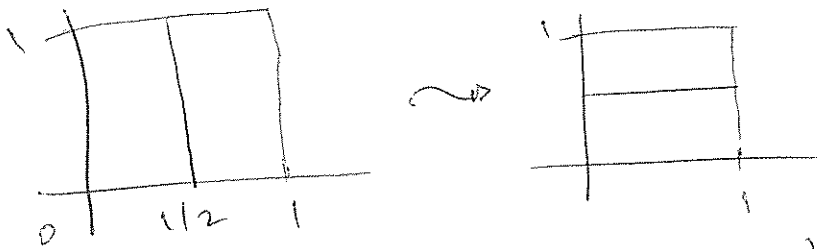
$$\begin{aligned} T(z) &= bz \\ &\text{''} \\ &(bz_1, \dots, bz_n) \end{aligned}$$

$$\|z\| = \|b\| = 1$$

διατηρεί το μέτρο Lebesgue.

3) Baker's transform

$$T(x, y) = \begin{cases} (2x, \frac{y}{2}), & x \in [0, \frac{1}{2}) \\ (2x-1, \frac{y+1}{2}), & x \in [\frac{1}{2}, 1) \end{cases}$$



Διατυπη το μέτρο Lebesgue

$$4// \int_{\mathbb{T}} f \circ T \, d\lambda = \int_0^1 \int_0^1 f(T(x, y)) \, dx \, dy$$

$$= \int_0^{1/2} \int_0^1 f \circ T \, dx \, dy + \int_{1/2}^1 \int_0^1 f \circ T \, dx \, dy$$

$$= \int_0^1 \int_0^{1/2} f \, dx \, dy + \int_0^1 \int_{1/2}^1 f \, dx \, dy = \int_0^1 \int_0^1 f \, dx \, dy$$

4) a) $T_2(z) = z^2$

$$T_2(x) = 2x \pmod{1}$$

Αντικείμενο πρόβλητος: μ αναλλοίωτο ως προς T_2 και T_3 . Αν το μ δίνει ε.π.μ. ουσιαστικά μέτρο τότε είναι το μέτρο Lebesgue. (εδώ $T_3(z) = z^3$).

b) G ουσιαστικός, $T: G \rightarrow G$ μετατόπιση εριστοφάνης
 T διατυπη το μέτρο Haar

Ανάλυση: λ μέτρο Haar

$$\mu(A) = \lambda(\tau^{-1}(A))$$

$$\mu(gA) = \lambda(\tau^{-1}(gA)) = \lambda(A) \quad \exists h: \tau(h) = g \Rightarrow$$

$$= \int (h \tau^{-1}(A)) = \int (\tau^{-1}(A)) = \mu(A)$$

και λόγω παρασυστήματος με μέτρο Haar $\mu = \lambda$.

Άσκηση: $G, H \leq G$

$\alpha: G \rightarrow G$ ομομορφισμός

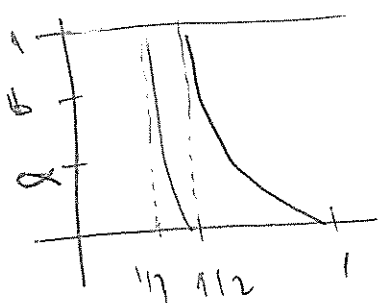
$\varphi(H) \subseteq H$, φ ενδεχόμενα ομομορφισμός

G/H : $\tilde{\varphi}(gH) = \alpha(g)H$. H φ είναι κατά μ ορισμένη + ομομορφισμός.

5) Gauss map.

$$\tau(x) = \frac{1}{x} - \left[\frac{1}{x} \right], \quad x \in (2, 1)$$

$$\tau(x) = \frac{1}{x} - n, \quad x \in \left(\frac{1}{n+1}, \frac{1}{n} \right]$$



$x \in [2, 1) \setminus \mathbb{Q}$ διατεταγμένα με μέτρο

$$d\mu(x) = \frac{dx}{x+1} \frac{1}{\ln 2}$$

$$\mu(\tau^{-1}(a, b)), \quad \tau(x) \in (a, b)$$

$$\frac{1}{\alpha+1} < x < \frac{1}{\beta+1}$$

$$\mu(\tau^{-1}(a, b)) = \sum_{n=1}^{\infty} \int_{\frac{1}{\beta+n}}^{\frac{1}{\alpha+n}} \frac{dx}{1+x} (\ln 2)^{-1} = \frac{1}{\ln 2} \ln \left(\frac{\beta+1}{\alpha+1} \right)$$

$$\mu(a, b) = \frac{1}{\ln 2} \int_a^b \frac{dx}{1+x} = \frac{1}{\ln 2} \ln \left(\frac{b+1}{a+1} \right)$$

